

Фамилия Имя Отчество	Чикрин Дмитрий Евгеньевич
Гражданство	РФ
Ученая степень, наименование отрасли науки, научных специальностей, по которым защищена диссертация	Доктор технических наук, 05.13.01 Системный анализ, управление и обработка информации
Учёное звание, специальность	Доцент, 05.12.13 Системы, сети и устройства телекоммуникаций
Академическое звание	–
<i>Место работы.</i>	
Полное наименование организации	Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования "Казанский (Приволжский) федеральный университет"
Сокращенное наименование Организации	Казанский федеральный университет, КФУ
Тип организации	Образовательная организация высшего образования
Наименование структурного подразделения	Институт искусственного интеллекта, робототехники и системной инженерии
Должность	Директор
Почтовый адрес организации	420008, Россия, РТ, г. Казань, ул. Кремлевская, д.18.
Веб-сайт организации	https://kpfu.ru/
Адрес электронной почты	dmitry.kfu@ya.ru
Номер рабочего телефона	8-917-27-27-100
Список основных публикаций официального оппонента в соответствующей сфере исследования в рецензируемых научных изданиях за последние 5 лет:	
1. Основные принципы построения архитектур информационных систем беспилотных транспортных средств / Д.Е. Чикрин, П.А. Кокунин, Д.М. Пашин, И.Г. Галиуллин, Б.А. Тимершин // Известия СамНЦ РАН. – 2024. – № 4(26). – С. 131-142. – DOI 10.37313/1990-5378-2024-26-4-131-142 – EDN: DSGPOU.	
2. Определение требований к вычислительному контуру БТС со стороны сенсорной периферии траекторного оценивания / Д.Е. Чикрин, И.Г. Галиуллин и др. // Вестник Казанского государственного технического университета им. А.Н. Туполева, №4. – 2024. – 7 с.	

3. Структура и иерархии инфокоммуникационных систем в системах помощи водителю как шаблоны проектирования подсистем беспилотных транспортных средств / Чикрин Д.Е. // Известия СамНЦ РАН. 2021. Т.23. №4. С.86-95.
4. Логика и структура построения системы управления беспилотных транспортных средств / Чикрин Д.Е. // Известия СамНЦ РАН. 2021. Т.23. №4. С.96-102.
5. Сравнение методологий проектирования сверху–вниз и снизу–вверх при разработке систем ADAS / Чикрин Д.Е., Егорчев А.А. // Известия ЮФУ. Технические науки. 2021. №2 (219). С.189-199.
6. ОСНОВНЫЕ РИСКИ И СПОСОБЫ ИХ МИНИМИЗАЦИИ В СИСТЕМЕ «КОБОТ-ЧЕЛОВЕК «ПОСРЕДСТВОМ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ ТЕХНОЛОГИЙ ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА, Чикрин Д.Е., Смольникова К.Р., Экстремальная робототехника. 2024. № 1 (34). С. 295-300.
7. Использование оптимизационного подхода для автоматизированной калибровки микроэлектромеханической инерциальной навигационной системы // Известия ЮФУ. Технические науки. 2021. №3 (220). С.142-154. (авт.вклад – 0,40 п.л.)
8. Определение требований к вычислительному контуру беспилотного транспортного средства со стороны сенсорной периферии траекторного оценивания / Д. Е. Чикрин, И. Г. Галиуллин, Б. А. Тимершин [и др.] // Вестник Казанского государственного технического университета им. А.Н. Туполева. – 2024. – Т. 80, № 4. – С. 89-93.

Официальный оппонент



Чикрин Д.Е.