

УТВЕРЖДАЮ
Декан факультета

_____ Страхов С.Ю.

« ____ » _____ 20__

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ СИСТЕМ РЕАЛЬНОГО ВРЕМЕНИ

Направление/специальность подготовки	24.03.03 Баллистика и гидроаэродинамика
Специализация/профиль/программа подготовки	Динамика полета и управление движением ракет и космических аппаратов
Уровень высшего образования	Бакалавриат
Форма обучения	Очная
Факультет	А Ракетно-космической техники
Выпускающая кафедра	А5 ДИНАМИКА И УПРАВЛЕНИЕ ПОЛЕТОМ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ
Кафедра-разработчик рабочей программы	И9 СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И КОМПЬЮТЕРНЫХ ТЕХНОЛОГИЙ

КУРС	СЕМЕСТР	ОБЩАЯ ТРУДОЁМКОСТЬ (ЗАЧЕТНЫХ ЕДИНИЦ)	ЧАСЫ (по наличию видов занятий)									ВИД ПРОМЕЖУТОЧНОГО КОНТРОЛЯ
			ОБЩАЯ ТРУДОЁМКОСТЬ	АУДИТОРНЫЕ ЗАНЯТИЯ				САМОСТОЯТЕЛЬНАЯ РАБОТА				
				ВСЕГО	ЛЕКЦИИ	ЛАБОРАТОРНЫЙ ПРАКТИКУМ	ПРАКТИЧЕСКИЕ ЗАНЯТИЯ	ВСЕГО	КУРСОВОЙ ПРОЕКТ	КУРСОВАЯ РАБОТА	ДРУГИЕ ВИДЫ САМОСТ. РАБОТЫ	
4	8	3	108	39	26	0	13	69	0	0	69	диф. зач.

ЛИСТ СОГЛАСОВАНИЯ

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА СОСТАВЛЕНА В СООТВЕТСТВИИ С ТРЕБОВАНИЯМИ ФЕДЕРАЛЬНОГО ГОСУДАРСТВЕННОГО ОБРАЗОВАТЕЛЬНОГО СТАНДАРТА ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ (ФГОС ВО)

24.03.03 Баллистика и гидроаэродинамика

год набора группы: 2025

Программу составили:

Кафедра И9 СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И КОМПЬЮТЕРНЫХ
ТЕХНОЛОГИЙ

Емельянов Валентин Юрьевич, к.т.н., доцент, доцент

Кафедра И9 СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И КОМПЬЮТЕРНЫХ
ТЕХНОЛОГИЙ

Карасев Александр Александрович, к.т.н., доцент

Кафедра И9 СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И КОМПЬЮТЕРНЫХ
ТЕХНОЛОГИЙ

Романов Сергей Леонидович, к.ф.-м.н., доцент

Программа рассмотрена

на заседании кафедры-разработчика

рабочей программы **И9 СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И КОМПЬЮТЕРНЫХ ТЕХНОЛОГИЙ**

Заведующий кафедрой Сырцев А.Н., д.воен.н., снс

Программа рассмотрена

на заседании выпускающей кафедры

А5 ДИНАМИКА И УПРАВЛЕНИЕ ПОЛЕТОМ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

Заведующий кафедрой Петрова И.Л., к.т.н., доц.

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ

ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ СИСТЕМ РЕАЛЬНОГО ВРЕМЕНИ

Разделы рабочей программы

1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ
2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ООП ВО
3. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ
4. ФОРМЫ КОНТРОЛЯ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ
5. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ
6. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

Приложения к рабочей программе дисциплины

- Приложение 1. Аннотация рабочей программы
- Приложение 2. Технологии и формы обучения
- Приложение 3. Фонды оценочных средств

1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

Целью освоения дисциплины является формирование следующих компетенций:

ПК-1.1 — Способен к разработке алгоритмов программного обеспечения системы управления ракет и КА

ПК-1.2 — Способен к разработке программного обеспечения системы управления ракет и КА

Формированию компетенций служит достижение следующих результатов образования:

ПК-1.1

знания:

принципов построения и функционирования СРВ и задач их проектирования;

умения:

формировать необходимую для работы СРВ версию программного обеспечения;

навыки:

пользования типовыми профессиональными программными продуктами СРВ на примере операционной системы QNX.

ПК-1.2

знания:

методик построения программного обеспечения СРВ;

умения:

анализировать взаимодействие процессов СРВ и их синхронизацию с внешними событиями и во времени;

навыки:

выполнения работ по созданию программ для систем реального времени, реагирующих на события, происходящие в объекте управления.

2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ООП ВО

Дисциплина **ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ СИСТЕМ РЕАЛЬНОГО ВРЕМЕНИ** является дисциплиной **части, формируемой участниками образовательных отношений блока 1**, программы подготовки по направлению *24.03.03 Баллистика и гидроаэродинамика*.

Содержание дисциплины является логическим продолжением дисциплин: **ПРОГРАММИРОВАНИЕ НА ЯЗЫКЕ ВЫСОКОГО УРОВНЯ**.

Предварительные компетенции, сформированные у обучающегося до начала изучения дисциплины:

- ОПК-8 — Способен разрабатывать алгоритмы и компьютерные программы, пригодные для практического применения

3. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

Общая трудоемкость дисциплины составляет 3 з.е., 108 ч.

3.1. Содержание (дидактика) дисциплины

КУРС	СЕМЕСТР	Наименование разделов и дидактических единиц	ВСЕГО	Аудиторные занятия в контактной форме			Самостоятельная работа студентов	Формируемая компетенция, %	
				ВСЕГО	Лекции	Практические занятия		ПК-1.1	ПК-1.2
4	8	Раздел 1. Общие сведения о системах реального времени. 1.1.Понятия ресурса и процесса. Структуры данных ресурсов и процессов. 1.2. Межадачное взаимодействие. 1.3. Синхронизация процессов с внешними событиями. Синхронизация по времени. 1.4. Структура программного обеспечения систем реального времени.	12	3	3	0	9	25	10
4	8	Раздел 2. Операционные системы реального времени (ОСРВ). 2.1. Особенности ОСРВ и их отличие от ОС общего назначения. Свойства и параметры ОСРВ. 2.2. Классификация ОСРВ. Обзор ОСРВ: VxWorks, OS9, Lynx-OS, QNX. 2.3. Расширение ОС общего назначения для решения задач реального времени: Windows NT, Linux, Unix. SCADA системы. 2.4 Тенденции развития ОС РВ.	14	4	4	0	10	10	25
4	8	Раздел 3. ОС РВ QNX. 3.1. Структурная схема ОС. Микроядро и его функции. 3.2. Средства взаимодействия и синхронизации процессов. Диспетчеризация процессов. 3.3. Основные системные процессы в ОС и их функции. 3.4. Диспетчер процессов. Жизненный цикл и состояние процессов. 3.5. Обработка прерываний в ОС. 3.6. Администраторы ресурсов. 3.7. Графическая оболочка Photon и среда визуального программирования PhAB.	46	21	12	9	25	50	35
4	8	Раздел 4. Языки и инструменты программирования СРВ. 4.1. Языки программирования высокого уровня: C, C++, Java, ADA. 4.2. Непроцедурные языковые средства. 4.3. Языки программирования низкого уровня. 4.4. Платформы Eclipse и Rhapsody.	36	11	7	4	25	15	30
Всего за 8 семестр			108	39	26	13	69	100	100
Всего по дисциплине			108	39	26	13	69	100	100

3.2. Аудиторный практикум

№ п/п	Номер и наименование раздела дисциплины	Тема практического занятия	Объем, ауд. часов
1	Раздел 3. ОС РВ QNX.	Знакомство с ОС QNX. Простейший пример.	1
2		Передача сообщений в ОСРВ QNX Neutrino.	2
3		Создание таймеров.	2
4		Создание процессов и потоков и управление их атрибутами.	2
5		Создание графических приложений для среды Photon в ОСРВ QNX Neutrino с использованием Photon Application Builder (PhAB).	2
6	Раздел 4. Языки и инструменты программирования СРВ.	Средства синхронизации межадачного взаимодействия.	2
7		Создание графических приложений для среды Photon в ОСРВ QNX Neutrino без использования Photon Application Builder (PhAB).	2
Всего за 8 семестр			13

3.3. Самостоятельная работа студента (СРС)

№ п/п	Номер и наименование раздела дисциплины	Содержание учебного задания	Объем, часов
1	Раздел 1. Общие сведения о системах реального времени.	Изучение предусмотренных программой дидактических единиц по конспектам лекций и рекомендуемой литературе	9
2	Раздел 2. Операционные системы реального времени (ОСРВ).	Изучение предусмотренных программой дидактических единиц по конспектам лекций и рекомендуемой литературе	10
3	Раздел 3. ОС РВ QNX.	Изучение предусмотренных программой дидактических единиц по конспектам лекций и рекомендуемой литературе	12

4	Раздел 4. Языки и инструменты программирования СРВ.	Подготовка к выполнению практических заданий и оформлнение отчетов	13
5		Подготовка к итоговому коллоквиуму	5
6		Подготовка к выполнению практических заданий и оформлнение отчетов	8
7		Изучение предусмотренных программой дидактических единиц по конспектам лекций и рекомендуемой литературе	12
Всего за 8 семестр			69

4. ФОРМЫ КОНТРОЛЯ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

СЕМЕСТР	НЕДЕЛИ СЕМЕСТРА												
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
8			Отч. по ПЗ		Отч. по ПЗ	ДР	Отч. по ПЗ		Отч. по ПЗ	ДР		Отч. по ПЗ	Колл, диф. зач.

Условные обозначения:

- ДР – диагностическая работа;
- Отч. по ПЗ – отчет по практическому заданию;
- Колл – коллоквиум;
- диф. зач. – дифференцированный зачет.

Текущий контроль успеваемости студентов проводится в дискретные временные интервалы в следующих формах:

- диагностическая работа;
- отчет по практическому заданию;
- коллоквиум.

Промежуточная аттестация проводится в формах:

- дифференцированный зачет.

5. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

5.1. Основная литература по дисциплине:

1. . Операционная система реального времени QNX Neutrino 6.5.0. СПб.: БХВ-Петербург, 2018, 30 экз.
2. А. В. Гордеев, А. Ю. Молчанов. . Системное программное обеспечение. СПб.: Питер, 2003, 38 экз.
3. В. Г. Олифер, Н. А. Олифер. . Сетевые операционные системы. СПб.: Питер, 2002, 47 экз.
4. В. Н. Кузнецов, В. А. Кривоносов, В. С. Есильевский. . Средства автоматизации и управления. Старый Оскол: ТНТ, 2021, эл. рес.
5. Е. А. Микрин. Бортовые комплексы управления космических аппаратов. М.: Изд-во МГТУ им. Баумана. Золотая коллекция, 2014, эл. рес.
6. Организация взаимодействия управляющей ЦВМ с датчиками и исполнительными устройствами. СПб.БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д. Ф. Устинова, 2008, 191 экз.
7. Р. Кртен. . Введение в QNX Neutrino. СПб.: БХВ-Петербург, 2015, 30 экз.
8. С. А. Лосев. . Системы реального времени. СПб.БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д. Ф. Устинова, 2013, эл. рес.
9. С. А. Лосев. . Построение систем управления на базе универсальных процессоров. СПб.БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д. Ф. Устинова, 2020, 39 экз.
10. С. А. Лосев. . Комплекс лабораторных работ по основам применения операционной системы реального времени QNX. СПб.БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д. Ф. Устинова, 2008, эл. рес.

5.2. Дополнительная литература по дисциплине:

не требуется.

5.3. Периодические издания:

не требуются.

5.4. Перечень ресурсов информационно-телекоммуникационной сети "Интернет", необходимых для освоения дисциплины, электронные библиотечные системы:

1. <https://urait.ru> — Образовательная платформа «Юрайт». Для вузов и ссузов.;
2. <http://e.lanbook.com> — ЭБС Лань;
3. <http://www.kpda.ru/support/docs/>. Техническая документация по операционным системам семейства QNX на сайте компании «СВД Встраиваемые Системы»;
4. <http://www.kpda.ru/support/publications//>. Статьи на сайте компании «СВД Встраиваемые Системы»;
5. <http://www.kpda.ru/support/presentation/>. Презентации на сайте компании «СВД Встраиваемые Системы»;
6. <http://library.voenmeh.ru/jirbis2> — Фундаментальная библиотека БГТУ «ВОЕНМЕХ» им. Д.Ф. Устинова.

Современные профессиональные базы данных:

1. <https://rusneb.ru> – Национальная электронная библиотека (НЭБ);
2. <https://cyberleninka.ru/> - Научная электронная библиотека «Киберленинка»;
- <http://www.rfbr.ru/rffi/ru/library> - Полнотекстовая электронная библиотека Российского фонда фундаментальных исследований.

Информационные справочные системы:

1. Техэксперт – Информационный портал технического регулирования: Нормы, правила, стандарты РФ;
2. http://library.voenmeh.ru/jirbis2/index.php?option=com_irbis&view=irbis&Itemid=457 - БД ГОСТов собственной генерации БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д. Ф. Устинова;
3. <http://www.consultant.ru/>- КонсультантПлюс- информационный портал правовой информации.

5.5. Программное обеспечение:

1. QNX.

5.6. Информационные технологии:

взаимодействие с обучающимися посредством ЭИОС Moodle БГТУ «ВОЕНМЕХ» им. Д.Ф. Устинова.

6. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

6.1. Лекционные занятия:

специализированные требования по оборудованию отсутствуют; аудитория с посадочными местами по количеству студентов; доска.

6.2. Практические занятия:

1. Проектор;
2. Аудитория с числом посадочных мест не меньше количества обучающихся;
3. QNX.

6.3. Прочее:

1. рабочее место преподавателя, оснащенное компьютером с доступом в Интернет;
2. рабочие места студентов, оснащенные компьютерами с доступом в Интернет, предназначенные для работы в электронной образовательной среде.

Аннотация рабочей программы

Дисциплина **ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ СИСТЕМ РЕАЛЬНОГО ВРЕМЕНИ** является дисциплиной **части, формируемой участниками образовательных отношений блока 1**, программы подготовки по направлению *24.03.03 Баллистика и гидроаэродинамика*. Дисциплина реализуется на факультете *И Информационных и управляющих систем* БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д.Ф. Устинова кафедрой *И9 СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И КОМПЬЮТЕРНЫХ ТЕХНОЛОГИЙ*.

Дисциплина нацелена на формирование *компетенций*:

ПК-1.1 Способен к разработке алгоритмов программного обеспечения системы управления ракет и КА;
ПК-1.2 Способен к разработке программного обеспечения системы управления ракет и КА.

Содержание дисциплины охватывает круг вопросов, связанных с принципами функционирования, примерами и методиками использования и приемами программирования операционных систем реального времени на примере ОС *PV QNX*.

Программой дисциплины предусмотрены следующие **виды контроля**:

Текущий контроль успеваемости студентов проводится в дискретные временные интервалы в следующих формах:

- диагностическая работа;
- отчет по практическому заданию;
- коллоквиум.

Промежуточная аттестация проводится в формах:

- дифференцированный зачет.

Общая трудоемкость освоения дисциплины составляет **3 з.е., 108 ч.** Программой дисциплины предусмотрены лекционные занятия (**26 ч.**), практические занятия (**13 ч.**), самостоятельная работа студента (**69 ч.**).

ТЕХНОЛОГИИ И ФОРМЫ ОБУЧЕНИЯ

Рекомендации по освоению дисциплины для студента

Трудоемкость освоения дисциплины составляет 108 ч., из них 39 ч. аудиторных занятий, и 69 ч., отведенных на самостоятельную работу студента.

Рекомендации по распределению учебного времени по видам самостоятельной работы и разделам дисциплины приведены в таблице.

Контроль освоения дисциплины производится в соответствии с Положением о текущем, рубежном контроле успеваемости и промежуточной аттестации обучающихся.

Формы контроля и критерии оценивания приведены в приложении 3 к Рабочей программе.

Наименование работы	Рекомендуемая литература	Трудоемкость, час.
Раздел 1. Общие сведения о системах реального времени.		
Изучение предусмотренных программой дидактических единиц по конспектам лекций и рекомендуемой литературе	В. Г. Олифер, Н. А. Олифер. . Сетевые операционные системы: СПб.: Питер, 2002 (главы 1-2) Р. Кртен. . Введение в QNX Neutrino: СПб.: БХВ-Петербург, 2015 (Введение) С. А. Лосев. . Системы реального времени: СПб.БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д. Ф. Устинова, 2013 (разделы 1-2) В. Н. Кузнецов, В. А. Кривоносов, В. С. Есилевский. . Средства автоматизации и управления: Старый Оскол: ТНТ, 2021 (главы 2-4) Е. А. Микрин. Бортовые комплексы управления космических аппаратов: М.: Изд-во МГТУ им. Баумана. Золотая коллекция, 2014 (глава 1) . Операционная система реального времени QNX Neutrino 6.5.0: СПб.: БХВ-Петербург, 2018 (глава 1) . Операционная система реального времени QNX Neutrino 6.5.0: СПб.: БХВ-Петербург, 2018 (главы 2-4)	9
Итого по разделу 1		9
Раздел 2. Операционные системы реального времени (ОСРВ).		
Изучение предусмотренных программой дидактических единиц по конспектам лекций и рекомендуемой литературе	Р. Кртен. . Введение в QNX Neutrino: СПб.: БХВ-Петербург, 2015 (Введение, глава 1) С. А. Лосев. . Построение систем управления на базе универсальных процессоров: СПб.БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д. Ф. Устинова, 2020 (разделы 1-2) . Операционная система реального времени QNX Neutrino 6.5.0: СПб.: БХВ-Петербург, 2018 (глава 1) В. Г. Олифер, Н. А. Олифер. . Сетевые операционные системы: СПб.: Питер, 2002 (главы 3-4) С. А. Лосев. . Системы реального времени: СПб.БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д. Ф. Устинова, 2013 (разделы 3-8)	10
Итого по разделу 2		10
Раздел 3. ОС РВ QNX.		
Изучение предусмотренных программой дидактических единиц по конспектам лекций и рекомендуемой литературе	С. А. Лосев. . Системы реального времени: СПб.БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д. Ф. Устинова, 2013 (раздел 4) В. Н. Кузнецов, В. А. Кривоносов, В. С. Есилевский.	12

Подготовка к выполнению практических заданий и оформление отчетов	. Средства автоматизации и управления: Старый Оскол: ТНТ, 2021 (главы 1-5) С. А. Лосев. . Комплекс лабораторных работ по основам применения операционной системы реального времени QNX: СПб.БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д. Ф. Устинова, 2008 (весь текст) . Операционная система реального времени QNX Neutrino 6.5.0: СПб.: БХВ-Петербург, 2018 (глава 5) . Операционная система реального времени QNX Neutrino 6.5.0: СПб.: БХВ-Петербург, 2018 (главы 1-6,8,17)	13
Итого по разделу 3		25
Раздел 4. Языки и инструменты программирования СРВ.		
Подготовка к итоговому коллоквиуму	. Операционная система реального времени QNX Neutrino 6.5.0: СПб.: БХВ-Петербург, 2018 (главы 3,9,11)	5
Подготовка к выполнению практических заданий и оформление отчетов	. Операционная система реального времени QNX Neutrino 6.5.0: СПб.: БХВ-Петербург, 2018 (глава 5) А. В. Гордеев, А. Ю. Молчанов. . Системное программное обеспечение: СПб.: Питер, 2003 (раздел 9) С. А. Лосев. . Комплекс лабораторных работ по основам применения операционной системы реального времени QNX: СПб.БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д. Ф. Устинова, 2008 (весь текст)	8
Изучение предусмотренных программой дидактических единиц по конспектам лекций и рекомендуемой литературе	Организация взаимодействия управляющей ЦВМ с датчиками и исполнительными устройствами: СПб.БГТУ "ВОЕНМЕХ" им. Д. Ф. Устинова, 2008 (весь текст)	12
Итого по разделу 4		25

ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ

Фонд оценочных средств, позволяющие оценить результаты обучения по данной дисциплине, включают в себя:

- диагностическая работа
- коллоквиум;
- отчет по практическому заданию;
- дифференцированный зачет.

Критерии оценивания

Диагностическая работа

Диагностическая работа проводится в форме теста в ЭИОС Moodle:

- при правильном ответе менее чем на 60% вопросов - не аттестация;
- при правильном ответе на 60% вопросов и более - аттестация.

Коллоквиум

Коллоквиум проводится в форме тестирования. Тест содержит 20 вопросов, время выполнения 40 минут. Критерии оценивания:

- не менее 50% правильных ответов – «удовлетворительно»;
- не менее 70% правильных ответов – «хорошо»;
- не менее 90% правильных ответов – «отлично».

Комплект тестовых вопросов включен в состав УМК дисциплины.

Отчет по практическому заданию

Отчет по каждому практическому заданию должен включать постановку задач, листинг программы и скриншоты, демонстрирующие полученные результаты.

Отчеты могут быть представлены в электронной форме.

Дифференцированный зачет

Оценка за дифференцированный зачет выставляется в соответствии с набранным студентом количеством баллов, согласно балльно-рейтинговой системе, принятой в БГТУ "ВОЕНМЕХ".

Паспорт фонда оценочных средств

КУРС	СЕМЕСТР	Наименование разделов и дидактических единиц	ВСЕГО	Аудиторные занятия в контактной форме			Самостоятельная работа студентов	Формируемая компетенция, %		НАИМЕНОВАНИЕ ОЦЕНОЧНОГО СРЕДСТВА
				ВСЕГО	Лекции	Практические занятия		ПК-1.1	ПК-1.2	
4	8	Раздел 1. Общие сведения о системах реального времени.	12	3	3	0	9	25	10	Коллоквиум
4	8	Раздел 2. Операционные системы реального времени (ОСРВ).	14	4	4	0	10	10	25	Коллоквиум
4	8	Раздел 3. ОС РВ QNX.	46	21	12	9	25	50	35	Отчет по практическому заданию, Коллоквиум
4	8	Раздел 4. Языки и инструменты программирования СРВ.	36	11	7	4	25	15	30	Отчет по практическому заданию, Коллоквиум
Всего за 8 семестр			108	39	26	13	69	100	100	
Всего по дисциплине			108	39	26	13	69	100	100	

**Оценочные материалы по дисциплине ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ СИСТЕМ
РЕАЛЬНОГО ВРЕМЕНИ**

**ПК-1.1 - Способен к разработке алгоритмов программного обеспечения системы управления ракет
и КА**

- № 1 Прочитайте текст и запишите развернутый обоснованный ответ
Векторный процессор по классификации Флинна относится к типу
- № 2 Прочитайте текст и запишите развернутый обоснованный ответ
Временем реакции системы называют
- № 3 Прочитайте текст, выберите правильный ответ и запишите аргументы, обосновывающие выбор
ответа
Для чего служит иерархическая организация памяти?
- 1) Для увеличения быстродействия вычислителя
 - 2) Для организации защиты памяти
 - 3) Для организации мультипроцессорной работы
 - 4) Для упрощения написания программ
- № 4 Прочитайте текст и установите последовательность
Расположите средства разработки по возрастанию требований к аппаратуре целевой машины:
1. Кросс-система разработки на хост-машине и ядро без резидентных средств отладки
 2. Кросс-система разработки на хост-машине и ядро с резидентными средствами отладки
 3. Система разработки на целевой машине
- № 5 Прочитайте текст и установите соответствие
Сопоставьте особенности планировщиков и назначение ОС:
- А. Планировщик предоставляет процессу непрерывный квант времени
- Б. Планировщик может сменить работающий процесс до истечения его кванта времени
1. ОС реального времени
 2. ОС общего назначения
- № 6 Прочитайте текст и установите соответствие
Сопоставьте алгоритм планирования и его свойства:
1. Алгоритм RMS
 2. Алгоритм EDF
- А. Фиксированные приоритеты задач
- Б. Динамически изменяющиеся приоритеты задач
- № 7 Прочитайте текст и установите последовательность
Расположите виды памяти в порядке уменьшения времени доступа:

1.Регистры

2.Кэш 1-го уровня

3.Кэш 2-го уровня

4.Основная память

№ 8 Прочитайте текст, выберите правильный ответ и запишите аргументы, обосновывающие выбор ответа

В чем заключается основной принцип архитектурных способов повышения быстродействия вычислителя?

1) Распараллеливание вычислительных процессов

2) Увеличение разрядности вычислителя

3) Увеличение количества регистров в процессоре

4) Увеличение объема оперативной памяти

№ 9 Прочитайте текст, выберите правильный ответ и запишите аргументы, обосновывающие выбор ответа

Бортовые системы управления относятся к системам:

1) жесткого реального времени

2) мягкого реального времени

3) фиксированного реального времени

4) точного реального времени

№ 10 Прочитайте текст, выберите правильные ответы и запишите аргументы, обосновывающие выбор ответов

От каких факторов зависит правильность функционирования системы реального времени?

1) От корректности вычислений

2) От времени, за которое вычисления производятся

3) От объема имеющейся памяти

4) От разрядности процессора системы

№ 11 Прочитайте текст, выберите правильные ответы и запишите аргументы, обосновывающие выбор ответов

Какие типы систем реального времени существуют?

1) Системы жесткого реального времени

2) Системы мягкого реального времени

3) Системы точного реального времени

4) Системы фиксированного реального времени

№ 12 Прочитайте текст, выберите правильные ответы и запишите аргументы, обосновывающие выбор ответов

Что относится к технологическим способам повышения быстродействия вычислителя?

- 1) Увеличение скорости распространения сигнала
- 2) Увеличение частоты переключения вентиля
- 3) Уменьшение среднего расстояния между вентилями
- 4) Использование параллелизма в работе

ПК-1.2 - Способен к разработке программного обеспечения системы управления ракет и КА

№ 1 Прочитайте текст и установите соответствие
Сопоставьте описания и типы файлов в QNX:

- А. Последовательности байт с произвольным доступом
- Б. Списки имен файлов с некоторой дополнительной информацией о них
- В. Каналы ввода-вывода между взаимодействующими процессами
- Г. Содержат путь к файлу или каталогу

1. Регулярные файлы
2. Каталоги
3. FIFO-файлы
4. Символические связи

№ 2 Прочитайте текст и запишите развернутый обоснованный ответ
Какие действия выполняются функцией MsgSend(...) в QNX?

№ 3 Прочитайте текст и запишите развернутый обоснованный ответ
Масштабированием ядер называется

№ 4 Прочитайте текст и установите соответствие
Сопоставьте описания состояний процесса в QNX и названия этих состояний:

1. Процесс способен использовать процессор
2. Процесс находится в одном из блокированных состояний
3. Процесс получил сигнал SIGSTOP.
4. Процесс выполнил вызов wait() или waitpid().
5. Процесс завершил выполнение, но не может сообщить об этом родительскому процессу, т.к. тот не вызвал wait() или waitpid().

- А. READY
- Б. BLOCKED
- В. HELD
- Г. WAIT
- Д. DEAD

№ 5 Прочитайте текст и установите последовательность
Расставьте по порядку от начала к концу стадии жизненного цикла процесса в QNX:

1. Загрузка

2. Выполнение

3. Завершение

4. Создание

№ 6 Прочитайте текст и установите последовательность

Расставьте по порядку последовательность вызовов функций в программе-сервере, работающей под ОС QNX:

1) ChannelCreate(...)

2) ChannelDestroy(...)

3) MsgReply(...)

4) MsgReceive(...)

№ 7 Прочитайте текст, выберите правильный ответ и запишите аргументы, обосновывающие выбор ответа

Какая из перечисленных функций создает новый процесс?

1) fork()

2) exec()

3) pthread_create()

4) start_process()

№ 8 Прочитайте текст, выберите правильный ответ и запишите аргументы, обосновывающие выбор ответа

Что понимается под псевдодисками в QNX ?

1) Электронные диски, размещающиеся в ОЗУ

2) Виртуальные диски, отображаемые на сетевые диски

3) Твердотельные (SSD) диски

4) Разделы физических дисков

№ 9 Прочитайте текст, выберите правильный ответ и запишите аргументы, обосновывающие выбор ответа

Какие из перечисленных операционных систем разработаны как ОС реального времени?

1) QNX

2) Linux

3) MS DOS

4) Unix

№ 10 Прочитайте текст, выберите правильные ответы и запишите аргументы, обосновывающие выбор ответов

Какие функции выполняет микроядро QNX?

1) Передача сообщений

2) Диспетчеризация процессов

3) Управление файловой системой

4) Поддержка стека TCP/IP

№ 11 Прочитайте текст, выберите правильные ответы и запишите аргументы, обосновывающие выбор ответов

Какие стандартные варианты реакции процесса на получение сигнала возможны в QNX?

1) Завершение процесса-получателя

2) Игнорирование сигнала

3) Вызов процедуры-обработчика сигнала

4) Изменение приоритета процесса

№ 12 Прочитайте текст, выберите правильные ответы и запишите аргументы, обосновывающие выбор ответов

В каких случаях происходит диспетчеризация процессов?

1) После разблокировки процесса

2) По истечении кванта времени выполняющегося процесса

3) По сигналу от выполняющегося процесса

4) По сигналам системного процесса